

# lektion9

November 28, 2024

## 1 numpy.linalg: Lineare Algebra mit NumPy

Viele grundlegende Methoden aus der linearen Algebra müssen wir nicht immer wieder mühsam selbst implementieren, sondern wir können auf Funktionen aus dem Paket `numpy.linalg` zurückgreifen. Hier ein paar nützliche Beispiele:

```
[1]: import numpy as np
      np.set_printoptions(legacy = '1.25')
```

```
[2]: A = np.array([[1, 1, 1],
                  [1, 2, 2],
                  [1, 2, 3]])

      b = np.array([[1],
                  [2],
                  [3]])
```

### 1.1 Rang einer Matrix

```
[3]: rk = np.linalg.matrix_rank(A)
      rk
```

```
[3]: 3
```

### 1.2 Determinante einer Matrix

```
[4]: detA = np.linalg.det(A)
      detA
```

```
[4]: 1.0
```

### 1.3 Norm eines Vektors

Berechnung der Euklidischen Norm eines Vektors  $x \in \mathbb{C}^n$ :

$$\|x\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2} \quad (1)$$

```
[5]: # per "Hand"
n1 = np.sqrt(sum(b * b))
n1[0]
```

```
[5]: 3.7416573867739413
```

```
[6]: # mit numpy.linalg
n2 = np.linalg.norm(b)
n2
```

```
[6]: 3.7416573867739413
```

## 1.4 Inverse einer Matrix

```
[7]: Ainv = np.linalg.inv(A)
Ainv
```

```
[7]: array([[ 2., -1.,  0.],
          [-1.,  2., -1.],
          [ 0., -1.,  1.]])
```

```
[8]: # Probe:
A @ Ainv
```

```
[8]: array([[1., 0., 0.],
          [0., 1., 0.],
          [0., 0., 1.]])
```

```
[9]: np.linalg.norm(A @ Ainv - np.eye(3))
```

```
[9]: 0.0
```

## 1.5 Eigenwerte und Eigenvektoren

```
[10]: ew, ev = np.linalg.eig(A)
```

```
[11]: ew # i-ter Eigenwert an i-ter Stelle
```

```
[11]: array([5.04891734, 0.64310413, 0.30797853])
```

```
[12]: ev # Eigenvektor zum i-ten Eigenwert in i-ter Spalte
```

```
[12]: array([[ -0.32798528, -0.73697623,  0.59100905],
          [-0.59100905, -0.32798528, -0.73697623],
          [-0.73697623,  0.59100905,  0.32798528]])
```

Sind die Eigenvektoren schon normiert?

```
[13]: [np.linalg.norm(ev[:, j]) for j in range(ev.shape[0])]
```

```
[13]: [1.0, 1.0, 1.0]
```

Wird die Eigenwert-Gleichung  $Av = \lambda v$  erfüllt?

```
[14]: # Probe für den ersten Eigenvektor:  
A @ ev[:, 0] - ew[0] * ev[:, 0]
```

```
[14]: array([-3.10862447e-15, -5.32907052e-15, -4.88498131e-15])
```

```
[15]: np.linalg.norm(A @ ev[:, 0] - ew[0] * ev[:, 0])
```

```
[15]: 7.869280847691828e-15
```

```
[16]: # Probe für alle Eigenwerte und Eigenvektoren gleichzeitig:  
np.linalg.norm(A @ ev - ev @ np.diag(ew))
```

```
[16]: 7.931650484759927e-15
```

```
[17]: # Orthogonalität von ev  
np.linalg.norm(ev @ ev.T - np.eye(3))
```

```
[17]: 7.076311083754595e-16
```

```
[18]: # da alle Eigenwerte verschieden:  
# Spektralzerlegung  $A = U D U^T$   
np.linalg.norm(A - ev @ np.diag(ew) @ ev.T)
```

```
[18]: 8.030527940416976e-15
```

Wenn man nur die Eigenwerte benötigt, kann man auch `numpy.linalg.eigvals()` benutzen. Für symmetrisch bzw. hermitesche Matrizen gibt es die Funktion `numpy.linalg.eigh()`.

## 1.6 Lösung von $Ax = b$

Für gegebenen Vektor  $b$  und invertierbare Matrix  $A$  passender Dimensionen wird ein Vektor  $x$  gesucht, sodass  $Ax = b$  gilt.

```
[19]: # Variante 1 ("Hau drauf"-Methode, NICHT empfohlen!)  
x = np.linalg.inv(A) @ b  
x
```

```
[19]: array([[0.],  
        [0.],  
        [1.]])
```

```
[20]: # Variante 2 (empfohlen)
x = np.linalg.solve(A, b)
x
```

```
[20]: array([[0.],
          [0.],
          [1.]])
```

```
[21]: # Probe:
np.linalg.norm(A @ x - b)
```

```
[21]: 0.0
```

## 1.7 Sonstiges

```
[22]: # Manche mögen es auch numpy.linalg einen eigenen Namen zu geben:
import numpy.linalg as la
```

```
[23]: # Dann werden obige Befehle alle etwas kürzer, z.B.
la.det(A)
```

```
[23]: 1.0
```

```
[24]: # Alternative Überprüfung, ob z.B. Eigenwertgleichung erfüllt ist:
A @ ev[:, 0] == ew[0] * ev[:, 0] # hier nicht zufriedenstellend
```

```
[24]: array([False, False, False])
```

```
[25]: np.allclose(A @ ev[:, 0], ew[0] * ev[:, 0]) # hier gute Alternative
```

```
[25]: True
```

```
[26]: # Probleme mit ganzzahligen Matrizen
A
```

```
[26]: array([[1, 1, 1],
          [1, 2, 2],
          [1, 2, 3]])
```

```
[27]: A[1, 0] = 2.2
```

```
[28]: A # Eintrag ist 1 statt 1.2 (es wurde also gerundet)
```

```
[28]: array([[1, 1, 1],
          [2, 2, 2],
          [1, 2, 3]])
```

```
[29]: # Variante 1
A = A.astype('float')
A
```

```
[29]: array([[1., 1., 1.],
           [2., 2., 2.],
           [1., 2., 3.]])
```

```
[30]: A[1, 0] = 2.2
A
```

```
[30]: array([[1. , 1. , 1. ],
           [2.2, 2. , 2. ],
           [1. , 2. , 3. ]])
```

```
[31]: # besser:
A = np.array([[1, 1, 1],
              [1, 2, 2],
              [1, 2, 3]], dtype = 'float')
A
```

```
[31]: array([[1., 1., 1.],
           [1., 2., 2.],
           [1., 2., 3.]])
```

```
[32]: A[1, 0] = 2.2
A
```

```
[32]: array([[1. , 1. , 1. ],
           [2.2, 2. , 2. ],
           [1. , 2. , 3. ]])
```

```
[ ]:
```