

### Numerik I – 3. Quicky

Pseudonym: \_\_\_\_\_

[ wahr | falsch ]

#### Fragenblock:

1. Die Maschinengenauigkeit ist eine obere Schranke für den relativen Fehler der Darstellung einer reellen Zahl als Gleitkommazahl mit fester Mantissenlänge. [     |     ]

2. Ein numerischer Algorithmus  $\tilde{F}$  zur Berechnung von  $F$  heißt vorwärts stabil, falls es zu einer Eingabe  $x$  mit Ergebnis  $\tilde{y} = \tilde{F}(x)$  ein  $y = F(\tilde{x})$  gibt mit

$$\frac{\|\tilde{y} - y\|}{\|y\|} \leq C \epsilon_{\text{ps}}$$

für nicht zu großes  $C$ . [     |     ]

3. Sind die beiden Nullstellen eines normierten quadratischen Polynoms  $x^2 + px + q$  gegeben, so ist die Berechnung von  $p$  und  $q$  schlecht konditioniert. [     |     ]

4. Für  $\mathbb{R}^2$  ausgestattet mit der euklidischen Norm und  $\mathbb{R}$  mit der Betragsnorm ist die absolute Kondition der Subtraktion zweier reeller Zahlen d.h. der Aufgabe  $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} : (a, b) \mapsto a - b$ , kleiner als 2. [     |     ]

5. Die Multiplikation zweier reeller Zahlen in Gleitkommaarithmetik ist stabil im Sinne der Rückwärtsanalysis. [     |     ]

6. Die Multiplikation zweier reeller positiver Zahlen in Gleitkommaarithmetik ist stabil im Sinne der Vorwärtsanalysis. [     |     ]

7. Zu  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  sei  $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und  $R \in \mathbb{R}^{n \times n}$  eine QR-Zerlegung von  $A$ . Dann gilt  $\text{cond}_2(A) = \text{cond}_2(Q)$ , wobei  $\text{cond}_2$  die in der  $\|\cdot\|_2$ -Norm gemessene Konditionszahl ist. [     |     ]

Wir betrachten den  $\mathbb{R}^n$  mit der euklidischen Norm,  $\mathbb{R}^{n \times n}$  mit der von der euklidischen Norm induzierten Norm und  $\mathbb{R}$  mit der Betragsnorm. Sei

$$d : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n} \quad (x, y) \mapsto d(x, y) = (x_i y_j)_{i,j=1}^n$$

$$s : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \quad (x, y) \mapsto s(x, y) = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

### Fragenblock:

8. Die Auswertung von  $d$  ist gut konditioniert. [     |     ]
9. Die Auswertung von  $s$  ist gut konditioniert. [     |     ]
10. Multipliziert man die Einträge von  $x$  mit denen von  $y$  und trägt das Ergebnis wie in  $d$  angegeben in eine Matrix ein, so ist dieses Verfahren stabil im Sinne der Vorwärtsanalysis. [     |     ]
11. Multipliziert man die Einträge von  $x$  mit denen von  $y$  und trägt das Ergebnis wie in  $d$  angegeben in eine Matrix ein, so ist dieses Verfahren stabil im Sinne der Rückwärtsanalysis. [     |     ]
12. Multipliziert man die Einträge von  $x$  mit den entsprechenden Einträgen von  $y$  und summiert in beliebiger Reihenfolge wie in  $s$  angegeben, so ist dieses Verfahren stabil im Sinne der Vorwärtsanalysis. [     |     ]
13. Multipliziert man die Einträge von  $x$  mit den entsprechenden Einträgen von  $y$  und summiert in beliebiger Reihenfolge wie in  $s$  angegeben, so ist dieses Verfahren stabil im Sinne der Rückwärtsanalysis. [     |     ]

Sei  $PA = LR$  eine  $LR$ -Zerlegung der invertierbaren Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^n$  und  $x$  Lösung von  $Ax = b$ .

### Fragenblock:

14. Zu einer invertierbaren, symmetrisch positiv definiten Matrix  $A$  liefert die Gauß-Elimination ohne Zeilenvertauschungen eine  $LR$ -Zerlegung von  $A$ . [     |     ]
15. Die Bestimmung von  $x$  mittels Vorwärts- und Rückwärtselimination mit  $L$  und  $R$  kostet  $\mathcal{O}(n^2)$  Operationen. [     |     ]
16. Der Aufwand zur Berechnung der  $LR$ -Zerlegung einer Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mit Pivotsuche liegt in  $\mathcal{O}(n^4)$ . [     |     ]

Das Tempo der Vorlesung ist zu schnell ☐, okay ☐, zu langsam ☐.

Die Übungsaufgaben sind zu einfach ☐, gerade richtig ☐, zu schwierig ☐.

Die Programmieraufgaben sind zu einfach ☐, gerade richtig ☐, zu schwierig ☐.