

Numerik elliptischer partieller Differentialgleichungen – 2. Übungsblatt

Aufgabe 5:

Beweisen Sie das Fundamentallemma der Variationsrechnung. Das heißt, zeigen Sie, dass für alle $f \in C(\Omega, \mathbb{R})$, $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ ein offenes Gebiet mit

$$\int_{\Omega} fg \, dx = 0 \quad \forall g \in C(\Omega, \mathbb{R})$$

die Identität

$$f \equiv 0 \quad \text{in} \quad \Omega$$

erfüllt ist.

Aufgabe 6: (EULER, 1779)

Sei das Variationsintegral

$$\mathcal{J}(u) := \int_0^1 (u'(x)^2 - 1)^2 \, dx$$

auf

$$\mathcal{V} := \{ u \in \text{PC}^1[0, 1] \mid u(0) = u(1) = 0 \}$$

gegeben, wobei PC^1 der Raum der stetigen, stückweise stetig-differenzierbaren Funktionen ist.

(a) Raten Sie einen Minimierer u^* für \mathcal{J} .
Tipp: $\mathcal{J}(u^*) = 0$.

(b) Zeigen Sie: Auf der kleineren Variationsklasse $\mathcal{V}^1 := \mathcal{V} \cap C^1[0, 1]$ ist das Infimum des Funktionals immer noch 0, es wird allerdings von keiner C^1 -Funktion angenommen.

Hinweis: Verwenden Sie in (b) Ihre Lösung aus (a), um eine Folge von stetigen Funktionen zu basteln, und denken Sie an das Newton-Schema.

Aufgabe 7:

Sei $\mathbb{S}_2 \subset \mathbb{R}^3$ die Kugel um den Ursprung mit Radius 1 und sei D das Dreieck mit den Eckpunkten $(0, 0)$, $(1/2, 0)$ und $(0, 1/2)$. Durch $\varphi : \mathbb{R}^2 \supset D \xrightarrow{\sim} \varphi(D) \subset \mathbb{S}_2$ mit

$$\varphi(u, v) = \left(\frac{(1-u^2)(1-v^2)}{(1+u^2)(1+v^2)}, \frac{(1-u^2)2v}{(1+u^2)(1+v^2)}, \frac{2u(1+v^2)}{(1+u^2)(1+v^2)} \right)^T$$

sei eine Karte von \mathbb{S}_2 gegeben.

Berechnen Sie für $f : \mathbb{S}_2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y, z) = x$, das Integral

$$\int_{\varphi(D)} f(x, y, z) \, dS(x, y, z).$$

Hinweis: Sie können die notwendigen Berechnungen per Python, Maple, etc. durchführen. Geben Sie aber die Jacobimatrix $D\varphi$, die Matrix $G = (g_{ij})_{i,j=1}^2$ sowie deren Determinante g an.

b.w.

Aufgabe 8: (Kollokationsverfahren für Randwertprobleme)

Betrachte das Randwertproblem

$$\begin{aligned} y' &= f(x, y) & \text{auf} & \quad [a, b], & f &\in C^\infty(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^d, \mathbb{R}^d) \\ r(y(a), y(b)) &= 0 \end{aligned}$$

Idee von Kollokationsverfahren: Suche Näherungslösungen u in einem Teilraum von $C([a, b], \mathbb{R}^d)$ und verlange, dass diese die Differentialgleichung in endlich vielen Punkten und die Randbedingung erfüllen.

Wähle eine Unterteilung von $[a, b]$ in $a = x_1 < \dots < x_{m+1} = b$, nenne die Schrittweiten $h_j = x_{j+1} - x_j$. Wähle weiterhin *Kollokationsknoten* $c_1, \dots, c_s \in [0, 1]$ paarweise verschieden.

Kollokationsverfahren: Suche $u : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ stetig, so dass

- $u|_{[x_j, x_{j+1}]} \in \mathcal{P}_s$, \mathcal{P}_s der Vektorraum der Polynome vom Grad $\leq s$.
- $u'(x) = f(x, u(x))$ für $x = x_j + c_k h_j$, $1 \leq j \leq m, 1 \leq k \leq s$
- $r(u(a), u(b)) = 0$

Bestimmen Sie für $d = 1$, $s = 2$, Kollokationsknoten $c_1 = 1/3$ und $c_2 = 2/3$, $m = 3$, $a = x_1 = 1$, $x_2 = 4$, $x_3 = 7$, $x_4 = 10 = b$ und die rechte Seite $f(x, y(x)) = x + y(x)$ das entstehende lineare Gleichungssystem. Als Randbedingung sei $y(a) + y(b) = 1$ vorgegeben.

Hinweis: Benutzen Sie für die Darstellung der Polynome die Lagrange-Basis zu den Knoten 0, 1/2, 1

$$u_i(\tau) = \sum_{k=0}^s \lambda_{i,k} l_{i,k}(\tau),$$

wobei Sie die Polynome auf das Einheitsintervall transformieren. Wieso ergeben sich Polynome zweiten Grades? Vergessen Sie bei der Aufstellung des Gleichungssystems nicht die Stetigkeit von u .