

Computergestützte Mathematik zur Linearen Algebra – 9. Übungsblatt

Aufgabe 34: (LR-Zerlegung mit Spaltenpivotisierung)

(a) Gegeben sei die Matrix

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 5 & 3 & 2 & 8 \\ 1 & 5 & 1 & 9 \\ 2 & 2 & 4 & 1 \\ 7 & 5 & 2 & 5 \end{pmatrix}$$

und die Matrix \mathbf{B} , die entsteht, wenn man die 1. und 3. Zeile von \mathbf{A} vertauscht und die 2. und 4. Zeile von \mathbf{A} vertauscht. Geben Sie die Matrix \mathbf{P} an, so dass $\mathbf{PA} = \mathbf{B}$ gilt.

(b) Implementieren Sie den Algorithmus LR-Zerlegung mit Zeilenvertauschungen für eine Matrix \mathbf{A} , das heißt berechnen Sie Matrizen \mathbf{L} , \mathbf{R} , \mathbf{P} , so dass $\mathbf{PA} = \mathbf{LR}$ gilt.. (Sie dürfen der Übersichtlichkeit halber die Dreiecksmatrizen \mathbf{L} und \mathbf{R} separat speichern sowie die Zeilenvertauschungen als Matrix \mathbf{P} .)

Erzeugen Sie eine (10×10) -Zufallsmatrix \mathbf{A} und überprüfen Sie Ihr Ergebnis, indem Sie

- (1) sicherstellen, dass \mathbf{L} untere und \mathbf{R} obere Dreiecksmatrix ist,
- (2) sicherstellen, dass \mathbf{P} Permutationsmatrix ist,
- (3) die Einträge von \mathbf{L} betragsmäßig kleiner oder gleich 1 sind,
- (4) das betragsmäßige Maximum von $\mathbf{PA} - \mathbf{LR}$ berechnen.

Aufgabe 35: (Projektionen auf und Spiegelungen an einer Hyperebene)

Sei $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$, $n \geq 1$, ein Vektor mit Länge $\|\mathbf{v}\| := (\mathbf{v}^T \mathbf{v})^{1/2} > 0$. Dann definiert \mathbf{v} eine Hyperebene durch den Ursprung durch

$$E_{\mathbf{v}} := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{x}^T \mathbf{v} = 0\}.$$

(a) Die Orthogonalprojektion eines Punktes $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ auf die Ebene $E_{\mathbf{v}}$ ist gegeben durch

$$p_{\mathbf{v}} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \mathbf{x} \mapsto \mathbf{x} - (\mathbf{x}^T \mathbf{v}) \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|^2} = \mathbf{x} - \frac{\mathbf{v} \mathbf{v}^T}{\mathbf{v}^T \mathbf{v}} \mathbf{x} =: (\mathbf{I} - \mathbf{P}_{\mathbf{v}}) \mathbf{x}.$$

Schreiben Sie eine Funktion, die zu gegebenem $\mathbf{v} \neq \mathbf{0}$ die Matrix $\mathbf{P}_{\mathbf{v}} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ berechnet.

(b) Aus (a) erhält man, dass die Spiegelung eines Punktes $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ an der Ebene $E_{\mathbf{v}}$ durch

$$s_{\mathbf{v}} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \mathbf{x} \mapsto (\mathbf{I} - 2\mathbf{P}_{\mathbf{v}}) \mathbf{x}$$

gegeben ist. Schreiben Sie eine Funktion, die einen Vektor an der Ebene $E_{\mathbf{v}}$ spiegelt.

(c) Gegeben sie ein Vektor $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$. Schreiben Sie eine Funktion in Abhängigkeit von x , die eine Spiegelung durchführt, so dass das Bild $s_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})$ ein Vielfaches des Vektors $(1, 0, \dots, 0)^T$ ist. Überprüfen Sie Ihre Implementierung mit einem zufälligen $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^{10}$.

Aufgabe 36: (Berechnung der Inversen)

Zu $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mit $\det \mathbf{A} \neq 0$ sei $\mathbf{x}^i \in \mathbb{R}^n$ die i -te Spalte der inversen Matrix, d. h. $\mathbf{A}^{-1} = (\mathbf{x}^1 \mathbf{x}^2 \cdots \mathbf{x}^n)$. Sei nun eine Zerlegung $\mathbf{P}\mathbf{A} = \mathbf{L}\mathbf{R}$ gewonnen durch eine LR-Zerlegung mit Spaltenpivotisierung gegeben. Dann kann \mathbf{A}^{-1} durch Lösung der n Gleichungssysteme

$$\mathbf{L}\mathbf{R}\mathbf{x}^i = \mathbf{P}\mathbf{e}^i$$

für $i = 1, \dots, n$ berechnet werden. Dabei ist $\mathbf{e}^i = (0, \dots, 0, 1, 0, \dots, 0)^T \in \mathbb{R}^n$ der i -te kanonische Basisvektor.

- Schreiben Sie eine Funktion `function Ainv = InverseDurchLRZerlegung(L,R,P)`, die die Inverse von \mathbf{A} aus der gegebenen Zerlegung berechnet. Verwenden Sie dazu nacheinander Vorwärts- und Rückwärtssubstitution.
- Vergleichen Sie Ihr Ergebnis für eine $(n \times n)$ -Zufallsmatrix mit der built-in MATLAB-Funktion `inv`. Messen Sie die Laufzeiten für verschiedene $n \in \mathbb{N}$.

Aufgabe 37:

Für einen Parameter $k \in \mathbb{N}$ ist das reelle Polynom p_k definiert durch die 3-Term-Rekursion

$$p_0(x) = 1, \quad p_1(x) = 2 - x, \quad p_{k+1}(x) = (2 - x)p_k(x) + p_{k-1}(x).$$

- Schreiben Sie eine Funktion

```
function y = aufgabe37a(x,k)
```

in die Datei `aufgabe37a.m`. Die Funktion soll zu gegebenem Eingabevektor $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ und Parameter \mathbf{k} die Werte von $p_{\mathbf{k}}(\mathbf{x})$ in einen Vektor $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$ schreiben.

Überprüfen Sie, ob die Eingabe \mathbf{k} nicht negativ ist und geben Sie eine Fehlermeldung aus, falls dies nicht der Fall ist.

- Schreiben Sie eine MATLAB-Funktion in die Datei `aufgabe37b.m`, die die Funktion

$$f(x) = \sum_{i=0}^{K(x)} p_i(x)$$

berechnet, wobei $K(x) \in \mathbb{N}$ der größte Wert ist, so dass $\sum_{i=0}^{K(x)} p_i(x) \leq 50$ gilt.

Aufgabe 38:

Die Suche nach Datensätzen stellt eine wichtige Aufgabe in der Datenverwaltung dar. Hierbei kann oftmals angenommen werden, dass die Datenbasis bezüglich des Suchkriteriums sortiert vorliegt. Die Aufgabe lässt sich dann formal wie folgt beschreiben.

Finde zu einer aufsteigend sortierten Folge von Zahlen $v_1 \leq v_2 \leq \dots \leq v_n \in \mathbb{Z}$ (Datenbasis) und einer Zahl $x \in \mathbb{Z}$ den kleinsten Index i , so dass $v_i = x$ gilt.

Der folgende Pseudo-Code beschreibt die sogenannte “Binäre Suche” zur Lösung der Aufgabe. Durch Vergleich von x mit dem mittleren Element $v_{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor}$ der Folge ($\lfloor \frac{n}{2} \rfloor \in \mathbb{N}$ ist $\frac{n}{2}$ abgerundet) kann die Suche auf eine Folge der halben Länge beschränkt werden. Indem man diesen Vorgang *rekursiv* wiederholt, benötigt man nur $\log_2(n)$ Vergleiche um festzustellen, ob und wo x in der Folge zu finden ist.

Binäre Suche

```
Eingabe:  $v \in \mathbb{Z}^n, x \in \mathbb{Z}$   
Ausgabe:  $i \in \mathbb{N}$  mit  $v_i = x$   
wenn  $n = 1$  dann  
| wenn  $v_1 = x$  dann  
| |  $x$  gefunden an Position 1  
| sonst  
| |  $x$  nicht gefunden  
sonst  
|  $m = \lfloor \frac{n}{2} \rfloor$   
| wenn  $x \leq v_m$  dann  
| | Suche nach  $x$  rekursiv in  $[v_1, \dots, v_m]$   
| sonst  
| | Suche nach  $x$  rekursiv in  $[v_{m+1}, \dots, v_n]$ 
```

- (a) Implementieren Sie die binäre Suche in einer Funktion $i = \text{aufgabe38a}(v, x)$, die zu einem aufsteigend sortierten Vektor v und einer Zahl x entweder den kleinsten Index i mit $v_i = x$ zurückliefert oder $i = \infty$ falls x nicht in v gefunden werden konnte.

Sie dürfen selbstverständlich **nicht** die MATLAB-Funktion `find` verwenden!

- (b) Schreiben Sie ein MATLAB-Skript `aufgabe38b`, um die Funktion aus Aufgabenteil (a) zu testen. Laden Sie für den aufsteigend sortierten Vektor v die Daten aus `aufgabe38daten.mat` (`load`) und rufen Sie `aufgabe38a` mit $x = 3, 7, 27$ auf. Implementieren Sie eine formatierte Ausgabe der Ergebnisse.

$$v(5) = 3$$

$$v(18) = 7$$

27 konnte nicht in v gefunden werden