

Numerik gewöhnlicher Differentialgleichungen – 10. Übungsblatt

Aufgabe 33:

Bestimmen Sie die Stabilitätsbereiche

- (a) der expliziten Mittelpunktsregel $y_{n+1} = y_{n-1} + 2hf_n$, sowie
- (b) der Trapezregel $y_{n+1} = y_n + \frac{h}{2}(f_{n+1} + f_n)$

und skizzieren Sie beide in der komplexen Ebene.

Aufgabe 34:

Beweisen Sie Satz 3 aus (5.7):

Ist $\text{ggT}(\rho, \sigma) = 1$ und ist $\sigma(\zeta) = 0$ für ein ζ mit $|\zeta| > 1$, so ist $\mathcal{S}$ beschränkt.

Aufgabe 35:

Automatisches Differenzieren ist eine Technik, um in einer Programmiersprache implementierte Funktionen nach den Eingabeparametern automatisch abzuleiten.

- (a) Installieren Sie das Python Modul `jax`, siehe <https://jax.readthedocs.io/en/latest/quickstart.html>. Das geht am einfachsten mit `conda install jax -c conda-forge`.
- (b) `Jax` erlaubt es, einfache Pythonfunktion automatisch abzuleiten. Um auch die meisten `numpy` Funktionen ableiten zu können, müssen Sie `numpy` durch `jax.numpy` ersetzen, wie zum Beispiel in

```
1 import jax.numpy as jnp
2 def pendel_jax(t, y):
3     erg = jnp.array([y[1], -jnp.sin(y[0])])
4     return erg
```

Erzeugen Sie mit Hilfe von `jacfwd` (oder `jacrev`) (`from jax import jacfwd, jacrev`) eine Pythonfunktion, die es erlaubt die Jacobimatrix bezüglich des Arguments `y` der Pythonfunktion `pendel` auszuwerten.

Allgemeine Informationen zum automatischen Differenzieren mit `jax`:

https://jax.readthedocs.io/en/latest/notebooks/autodiff_cookbook.html

Dokumentation zu `jacfwd`:

https://jax.readthedocs.io/en/latest/_autosummary/jax.jacfwd.html#jax.jacfwd

- (c) Ersetzen Sie im impliziten Eulerverfahren aus Aufgabe 29, die Berechnung der Jacobimatrix durch eine Funktion, in der die Jacobimatrix durch automatisches Differenzieren berechnet wird.

- (d) Wenden Sie nun die Verfahren BDF und Radau aus `scipy.integrate.solve_ivp` auf die Pendelgleichung

$$\ddot{\alpha}(t) = -\sin(\alpha(t)) \quad t \in [0, 3]$$

mit Startwerten $\alpha(0) = .1$ und $\dot{\alpha}(0) = 0$ an, wobei Sie die Jacobimatrix mit Hilfe von `jax` berechnen. Dazu können Sie den Befehl

`scipy.integrate.solve_ivp(pendel, t_span, y0, method='Radau', jac=jac_pendel)` bzw.
`scipy.integrate.solve_ivp(pendel, t_span, y0, method='BDF', jac=jac_pendel)`
verwenden, wenn Sie `jac_pendel` geeignet definieren.